

DIE 4 SCHUTZPRINZIPIEN DER MRK

1

Sicherheitsgerichteter überwachter Stillstand

Roboter hält an, wenn der Mitarbeiter den gemeinsamen Arbeitsraum betritt und fährt weiter, wenn der Mitarbeiter den gemeinsamen Arbeitsraum wieder verlassen hat.

2

Handführung

Roboterbewegung wird vom Mitarbeiter gesteuert.

3

Geschwindigkeits- und Abstandsüberwachung

Kontakt zwischen Mitarbeiter und Roboter wird vom Roboter verhindert.

4

Leistungs- und Kraftbegrenzung

Kontaktkräfte zwischen Mitarbeiter und Roboter werden technisch auf ein ungefährliches Maß begrenzt.

FORUM

MENSCH
ROBOTER